

4. tétel

A mátrix és a determináns fogalma, alaptulajdonságok, a mátrixok rangjának tétele, a determináns kifejtése, Laplace tétele, lineáris egyenletrendszerek, a Gauss-féle módszer, Cramer-szabály, Koecher-Capelli tétel, homogén lineáris egyenletrendszerek.

Mátrix és a determináns:

Def: Legyen $(T, +, \cdot)$ test. A T test $n \times n$ számú elemeiből n sorba és n oszlopba töltendő téglalap alakú elrendezést $n \times n$ típusú mátrixnak nevezzük a T test fölött.

jelöl:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} a_{ij} \in T \\ i = 1, 2, \dots, n \\ j = 1, 2, \dots, n \end{array}$$

Speciális mátrixok:

- diagonális: főátló tartalmaz 0-tól különböző elemet
- egységmátrix:
- permutációs mátrix: egységmátrix sorok v. oszlopok más sorrendű felírása
- inverz mátrix: főátló alatt v. felett csupa 0 áll
- szimmetrikus mátrix:
- nilpotens mátrix: hatványozva egy k -es számra n -a, rajta.
- projektor mátrix: $P = P^2 = P^3 = \dots = P^k$
- ortogonális mátrix

Def: Az $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ T test fölötti $n \times n$ -es mátrixból értelmezett n -edrendű

determináns az előzetesét értjük:

$$D = |A| = \det A = \left| \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \right| = \sum_{(i_1, i_2, \dots, i_n) \in P_n} (-1)^J a_{1i_1} \cdot a_{2i_2} \cdot \dots \cdot a_{ni_n}, \quad \text{ahol:}$$

P_n jelenti az $a_{1,2,\dots,n}$ elemek összes permutációjának halmazát, J jelenti a $\begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n \\ i_1 & i_2 & \dots & i_n \end{pmatrix}$ permutációban az inverziók számát.

Determináns tulajdonságai:

- i. Determinánsról beszélve transzponáltjáról. A determináns értéke egyenlő a transzponált determináns értékével.

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad D^T = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad D = D^T$$

- ii. Ha egy determináns valamely sorában minden elem 0, akkor a determináns értéke is 0-val egyenlő.
- iii. Ha egy determináns valamely sorát megszorozzuk egy $\lambda \in \mathbb{R}$ elemmel, \Rightarrow a determináns értéke is szorodik λ -val.
- iv. Ha egy determinánsban két sort felcserélünk, akkor a determináns értéke (-1) -gyel szorodik.
- v. Ha egy determinánsban két sor elemei rendre egyenlők, akkor a determináns értéke 0.

vi.

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1}+b_{k1} & a_{k2}+b_{k2} & \dots & a_{kn}+b_{kn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{k1} & b_{k2} & \dots & b_{kn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

Ha egy n -esrendű determináns k -dik sorában minden egyes elemét i -edik tagja összege, akkor a determináns két olyan n -esrendű determináns összegre bontható, amelyek a k -dik sor kivételével megegyeznek az eredeti determináns sorával, a k -dik sorban pedig az első tagban rendre az összeg első tagjai, a második determináns k -dik sorában pedig rendre az összeg második tagjai állnak.

- vii. A determináns értéke nem változik, ha valamelyik sorának $\lambda \in \mathbb{R}$ szorzót egy másik sorához hozzáadjuk.

III. Ha egy n -edrendű determinánsban a főátlóban elhelyezkedő elemet kivételével valamelyik elem 0, akkor a determináns értéke egyenlő a főátlóban elhelyezkedő elemek szorzatával.

n determináns kifejtése:

I. Ha egy n -edrendű determináns első sorában az első elem kivételével minden elem 0, akkor a determináns értéke egyenlő a nem 0 elem, szorozva ezzel az $(n-1)$ -edrendű determinánssal, amelyet úgy kapunk, hogy a determinánsból az első sort és az első oszlopot elhagyjuk.

II. Egy n -edrendű determináns a_{ij} eleméhez tartozó al-determinánsa értéke azt az $(n-1)$ -edrendű determinánst, amely az eredetiből az i -dik sor és j -dik oszlop elhagyása után keletkezik, (jel.: D_{ij})

III. Egy n -edrendű determináns a_{ij} eleméhez tartozó adjungált al-determinánsa értéke és A_{ij} -vel jelöljük: $A_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot D_{ij}$.

I. kifejtési tétel)

Ha egy determináns valamelyik sorában v . oszlopában minden egyes elemet megszorozzuk a hozzájuk tartozó adjungált al-determinánssal és ezeket a szorzatokat összeadjuk, akkor a determináns értékét kapjuk. (Ez determináns i -dik sora szerinti kifejtés.)

II. Fentrőkifejtési tétel)

Ha egy determináns valamelyik sorában minden elemet megszorozzuk egy másik sor megfelelő eleméhez tartozó adjungált al-determinánssal, és ezeket a szorzatokat összeadjuk, akkor 0-t kapunk.

III. Laplace-tétel)

Ha egy n -edrendű determinánsból kiválasztunk k sort v . oszlopot ($1 \leq k < n$), és ezen kiválasztott sorokban v . oszlopban található valamelyik k -edrendű al-determinánst megszorozzuk a saját adjungált al-determinánssal, és ezeket a szorzatokat összeadjuk \Rightarrow a determináns értékét kapjuk.

A mátrix rangja:

\mathcal{D} : Egy mátrix rangjának értéke a mátrix zérustól különböző értékei aldeteminánsai rendjének a maximuma.

(Ezt mondjuk, h. a mátrix rangja „ r ”, ha a mátrixból kiválaszható legalább egy nem 0 értékű r -edrendű aldetemináns, de minden r -nél magasabbrendű kiválaszható aldetemináns értéke 0.)

\mathcal{T} : A mátrix rangja az elemi sor- ill. oszlopátalozásokkal szemben invariáns.

(Elemi sorátalozások:

- A mátrix valamely sorának $\lambda \neq 0$ ($\lambda \in \mathbb{T}$) elemmel való szorzása.
- A mátrix két tetszőleges sorának felcserélése
- A mátrix θ sora $\lambda \in \mathbb{T}$ -szorzásakor egy másik sorhoz való hozzáadása.)

\mathcal{T} : (Mátrix rangsámkétele)

Ha egy mátrix rangja „ r ” \Rightarrow a mátrixból kiválaszható r számú lineárisan független sorvektor v. oszlopvektor, r -nél több aszoban nem.

(Egy mátrix maximálisan lineárisan független sorvektorainak a száma egyenlő a maximálisan lineárisan független oszlopvektorainak a számával, és ez egyenlő a mátrix rangjával.)

Lineáris egyenletrendszer:

$$\mathcal{D}: \begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= c_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= c_2 \\ &\vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &= c_m \end{aligned}$$

Ezt az egyenletrendszert a T test fölötti

$$\underline{a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n = c_i}$$

lineáris egyenletrendszernek nevezzük, ahol

m, n 0-tól különböző természetes számok, $a_{ij} \in T$ ($i=1,2,\dots,m$, $j=1,2,\dots,n$) nem

mindegyike 0. Továbbá $c_i \in T$ ($i=1,2,\dots,m$), x_j ($j=1,2,\dots,n$) ismeretlenek.

I: Az (x_1, x_2, \dots, x_n) rendezett elem u -ot a lineáris egyenletrendszer megoldásának nevezzük,

ha \forall i -re teljesül, hogy $a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n = \sum_{t=1}^n a_{it}x_t = c_i$ ($a_i \in T, i=1, 2, \dots, n$).

azaz az egyenletrendszer \forall egyenletét kielégíti az x_1, x_2, \dots, x_n .

II: A lineáris egyenletrendszer megoldható, ha van legalább egy megoldása. Ellentéző esetben ellentmondásos, megoldhatatlan.

III: Ha a lineáris egyenletrendszer jobb oldalán szereplő konstansok nem mindegyike 0, akkor a lineáris egyenletrendszert homogénnek mondjuk.

IV: két lineáris egyenletrendszert ekvivalensnek nevezünk, ha a megoldáshalmazuk azonos.

A lineáris egyenletrendszer ekvivalens átalakításai:

- A lin. egyenlet. \forall egyenletének $\pi \neq 0$ ($\pi \in T$)-vel való szorzása.
- A i -edik egyenlet. i -ik egyenletének felcserelése
- A i -edik egyenlet. \forall egyenletének π ($\pi \in T$) szorzásával egy másik egyenlethez való hozzáadása
- A i -edik egyenlet - ben az azonos ismeretleneket tartalmazó tagok egyidejű felcserelése.
- A i -edik egyenlet -ből a $0=0$ alakú egyenlet elhagyása.

Gauss - elimináció:

Teljesítsük egy lineáris egyenletrendszert (I).

- ekvivalens átalakításokkal elérhető, hogy (I) - es egyenlet -ben $a_{11} \neq 0$.

- az első egyenletet az a_{11} -nel szorzunk meg $\frac{1}{a_{11}}$ -gyel. \Rightarrow az első ismeretlen egyértelműen 1 lesz.

- Ekkor az egyenletnek az a_{21} -részt vonjuk ki a második egyenletből, a_{31} -részt a harmadikból ... stb. Így:

$$(II) \begin{cases} x_1 + b_{12}x_2 + \dots + b_{1n}x_n = b_1' \\ b_{22}x_2 + \dots + b_{2n}x_n = b_2' \\ \vdots \\ b_{m2}x_2 + \dots + b_{mn}x_n = b_m' \end{cases}$$

Teljesítsük:

$$(III) \begin{cases} b_{22}x_2 + b_{23}x_3 + \dots + b_{2n}x_n = b_2' \\ b_{32}x_2 + b_{33}x_3 + \dots + b_{3n}x_n = b_3' \\ \vdots \\ b_{m2}x_2 + b_{m3}x_3 + \dots + b_{mn}x_n = b_m' \end{cases}$$

- Ismételtül az előző eljárást. Az eljárás akkor ér véget, ha vagy elfogytak az egyenletek, vagy a lin. er.-a további egyenletével bal oldalán valamennyi együttható 0.
- Így végül (I)-gyel ekvivalens er.-hez jutunk:

$$(II) \left\{ \begin{array}{l} x_1 + d_{12}x_2 + d_{13}x_3 + \dots + d_{1n}x_n = b_1^* \\ x_2 + d_{23}x_3 + \dots + d_{2n}x_n = b_2^* \\ \vdots \\ x_r + d_{r,r+1}x_{r+1} + \dots + d_{rn}x_n = b_r^* \\ \\ 0 = b_{r+1}^* \\ 0 = b_{r+2}^* \\ \vdots \\ 0 = b_u^* \end{array} \right. \quad r \leq \min(m, n)$$

π_1 : Az (I) lin. er. megoldható \Leftrightarrow , ha a hozzá tartozó egyéltáblázat alatti lin. egyenletekben az az egyenletekben, ahol a bal oldalán 0-val egyenlő, a jobb oldali konstans is 0-val egyenlő.

π_2 : Ha az (I) lin. er. megoldható \Rightarrow a megoldás az együtthatókat tartalmazó testből emelkedik ki, a lin. er.-nek egy megoldása van, ha a hozzá tartozó egyéltáblázat alatti er.-ben

• $r = n$ és ha • $n > r \Rightarrow n - r$ szabadon választható értéke függően végletes sok megoldása van az er.-nek.

π_3 : Az (I). homogén lin. er.-nek mindig egy megoldása van (triviális megoldás) \Leftrightarrow ha a hozzá tartozó egyéltáblázat alatti lin. er.-ben $n = r$, akkor és csak akkor van az (I) homogén er.-nek triviálisan különböző megoldása, ha $n < r$. Ha egy homogén lin. er. évenként egyenletet tartalmaz, mint ismeretlent \Rightarrow mindig \exists triviálisan különböző megoldása.

(azaz végletes sok megoldása van.)

Cramer - szabály

Térjünk a zövevényes lín. er-t:

$$(1) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

lín. er. mátrix A :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

ismeretlen oszlopvektora:

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

szabad tagok oszlopvektora:

$$b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

* lín. algebrai rendszer determinánsa:

$$|A| = D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

\exists : * lín. egyenletrendszert szabályos lín. er-nek nevezünk, ha n ismeretlent tartalmaz és az ismeretlen és az er. determinánsa nem 0.

\exists : Egy szabályos lín. er. mindig megoldható.

(Cramer - tétel)

1. egy megoldása létezik
- II. a megoldás egy rendezett elem n -es
- III. a megoldásokat $x_k = \frac{D_k}{D}$ ($k=1,2,\dots,n$), ahol D_k jelenti az er. determinánsát, amely abban különbözik az er. determinánstól, hogy a k -dik oszlop helyett vesszük a konstans oszlop szeptel.

\exists : (Kronecker - Capelli - tétel)

* (1) lín. egyenletrendszer megoldható \Leftrightarrow , ha az er. mátrixának a rangja egyenlő az er. kibővített mátrixának rangjával. $r(A) = r(\bar{A})$