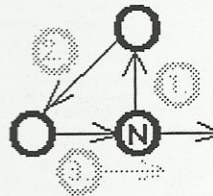


2. visszalépés

1. redukciós operátorok: csak F címkéjű levelekre alkalmazható!
- előállítjuk a részproblémákat, s felfűzzük az akt. hiperútra az adott csúcshoz, mint szülőhöz (szülőnél egy mutató fog az 1. gyermekre mutatni).
- Szülőnél operátor törlése (mert azt már alkalmaztuk).
- Gyermekek: megjelenik az adott probléma szülőre visszamutató mutató mindegyiknél köv. mutató a testvérré felcímkézzük
- F címke esetén: összes alk. red. op. felvétele

2. visszalépés: csak N címkéjű levelekre alkalmazható!
- Ha a gyermekek közt megjelent egy N címkéjű csúcs, akkor visszalépés: valamilyen más redukcióval kell a hiperutat megoldani.
- Redukciós operátor hatásának visszavonása:



Kitöröljük a szülő gyermekeit: az N címkéjű csúcsban van egy visszamutató a szülőre (1.), ahonnan elérhető az 1. gyermek (2.). Innen van egy mutató a következő testvérré, ezáltal a szülő gyermekeit be tudjuk járni, s ki tudjuk őket törölni.

A visszalépés műveletét kell még akkor is alkalmaznunk, amikor az adott csúcsban elfogytak az alkalmazható operátorok. F címkéjű a csúcs, őt kellene redukálni, de már az összes operátor elfogyott: ekkor is visszalépés.

A vezérlő:

1. inicializálás:

S maga a probléma
 null (gyermek)
 null (testvér)
 null (szülő)
 összes alk. red. op.
 F

ha a címke F, akkor keresésről van szó

2. keresés (pszeudó-kód):

```
1 van = választFlevél(n); // (*)
2 while (van)
3 {
4     op = választRedOp(n); // (*)
5     if (op != 0)
6     {
7         GY = alk(n, op);
8         hiperútbővítés(GY, n, op);
9         if (Ncímkejú(n, m)) visszalép(m);
10    }
11    else visszalép(n);
12
13    van = választFlevél(n);
14 }
```

magyarázat:

- 1 egy F címkéjű levéllel tér vissza, ha van ilyen
- 2 addig dolgozunk, míg van F címkéjű csúcs
- 3
- 4 a kiválasztott csúcs esetében választunk egy operátort
- 5 ha van alkalmazható operátor, akkor (7-8-9), különben meg visszalépés
- 6
- 7 előállítjuk a csúcs gyermekeit (GY)
- 8 a gyermekeket felfűzzük: maga a probléma, szülő mutat az 1. gyermekre,
gyermekek köv. mutatója a testvérré mutat,
gyermekek visszamutatnak a szülőre,
felcímkézzük a gyermekeket
- 9 a szülőtől bejárjuk a gyermekeket, s N címkéjűt keresünk
ha találunk (m-ben adja vissza), akkor visszalépés
- 10
- 11 ha az 5-ös pontban nem találtunk alkalmazható operátort, akkor visszalépés
- 12
- 13 keressük a következő F címkéjű csúcsot.
- 14

Ha a start csúcsból lépünk vissza: sikertelen a megoldáskeresés.

Beszélhetünk szisztematikus ill. heurisztikus keresésről. Ezen megoldáskereső a (*)-gal jelölt két választásban térhetnek el lényeges módon (valasztFlevel, választRedOp). Heurisztikus esetben hogyan válasszunk? HA van becslés a megoldás költségére, akkor válasszuk a LEGNEHEZEBBET! A választFlevel () válassza a legnehezebb problémát!

2.4.2. Keresőgráffal megoldást keresők

Állapottér-reprezentációs esetben akkor volt meg a megoldás, amikor a tesztelésre kiválasztott csúcs eleget tett a célfeltételnek.

Problémaredukciós esetben a terminálás figyelésére bevezetjük a címkemódszert. Háromféle címkét fogunk alkalmazni:

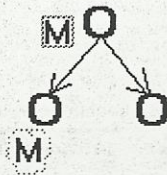
1. M (megoldható *egyszerű* probléma)
2. N (nem megoldható *egyszerű* probléma)
3. F (a többi problémának ez a címkéje, azt jelzi, hogy még folyik a munka)

Két eljárás: - címkéző

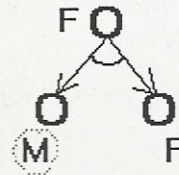
(az előbb a visszalépéses módszernél tulajdonképpen egy ilyet használtunk. Amikor az adatbázisba bekerül egy új csúcs, akkor azt címkézzük).

- címkemódosító

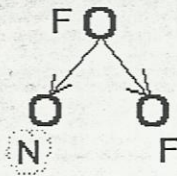
(a címkék módosíthatóak. Ha a címkéző egy F-től különböző címkét ad egy csúcsnak, akkor ennek a szülőre nézve következményei lesznek).



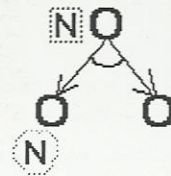
ha ő VAGY-gyermek, akkor a szülő is M lesz



ekkor még nem tudunk mit mondani!



még nem tudunk mit mondani!



ha ő ÉS-gyermek és N címkéjű, akkor a szülő is N lesz

Ha a csúcsnál egy F-től különböző címke jelenik meg, akkor indul a címkemódosító eljárás a csúcs szülőjére nézve.

Ha a *start* csúcsban M címke jelenik meg: van megoldás, előállt a megoldás

Ha a *start* csúcsban N címke jelenik meg: nem oldható meg

Egyedül a *start* csúcs címkéjét kell tehát figyelni! Ha F: folytatjuk a keresést. Ha M, N: sikeres, sikertelen terminálás.

Az adatbázis ebben az esetben egy keresőgráf. Hiperutak, melyek a *start* csúcsból indulnak. Ezek valamelyikéből remélünk megoldást. ÉS-VAGY fagráfok.

A hiperutak közül választunk egyet, másrészt ha kiválasztottuk: ezen a hiperúton a még meg nem oldott problémák közül IS választani kell.

Itt is beszélhetünk szisztematikus ill. heurisztikus keresésről. Heurisztikus esetben: melyik hiperúton reméljük a megoldást, ill. azon belül a legnehezebb megoldást választjuk ki.

Ha kiválasztottuk: kiterjesztjük. Az *összes* redukciós operátort alkalmazzuk rá. A leveleket címkézzük, s ha kell módosítjuk a szülőt is. Megoldás: a *start* csúcs címkéje M-re vált.

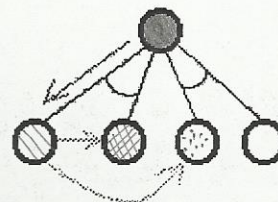
Az N címkéjű csúcsokból induló hiperútrészleteket töröljük.

Az A-algoritmus valamilyen módosítását fogjuk alkalmazni. Ez lesz az:

2.4.2.1 AO-algoritmus

Adatbázis: s-ből induló hiperutak (keresés során már felderített hiperutak)

- csúcsinformáció:
- 1 maga a probléma
 - 2 1. gyermekre mutató mutató
 - 3 következő ÉS testvér (új)
 - 4 következő VAGY testvér (új)
 - 5 szülőre mutató mutató
 - 6 kiértékelő-függvény (új)
 - 7 címke
 - 8 információ a redukciós operátorokról



Művelet: kiterjesztés művelete (pszeudó-kóddal):

```
while (vanMégRedOp(n, op))
{
    GY = alk(n, op);
    hiperútbővítés(GY, n, op);
}
címkemódosító();
kiértékelőfüggvényMódosító();
NcímkéjűHiperutakEltávolítása();
```

Vezérlő: (pszeudó-kóddal):

1. inicializálás:

S maga a probléma
 null (1. gyermek)
 null (köv. ÉS testvér)
 null (köv. VAGY testvér)
 null (szülő)
 kiértékelő-függvény
 F (címke)
 összes alk. red. op.

```
2. van = választHiperút(h);
while (van && (címke(h) != M))
{
    választFlevél(h, n);
    kiterjeszt(h, n);
    van = választHiperút(h);
}
```

Kiértékelőfüggvény:

$$f(n) = \begin{cases} 0, & \text{ha } M \text{ címkéjű} \\ \dots, & \text{ha } N \text{ címkéjű} \\ h(n), & \text{ha } F \text{ címkéjű és } n \text{ levél} \\ \min_r \left\{ r(n, \{n_1, \dots, n_k\}) + \sum_{i=1}^k f(n_i) \right\}, & \text{ha } F \text{ címkéjű és } n \text{ nem levél} \end{cases}$$



[Vissza a lap tetejére](#)

Mesterséges intelligencia 1

Előadó: Dr. Várterész Magdolna

3. Kétszemélyes, teljes információjú játékok

3.1. A játékok osztályozása

A játékokat két nagy csoportba tudjuk sorolni:

1. szerencsejátékok
(itt minden a véletlen műve, pl.: rulett)
2. stratégiai játékok
(a játékos befolyásolhatja a játék kimenetét, pl.: sakk, malom, amőba, üzleti "játékok", harci "játékok")

Neumann János maga is foglalkozott ezzel. Harsányi János 1994-ben közgazdasági Nobel-díjat kapott; a játékelmélet az ő nevéhez fűződik.

Stratégiai játékok osztályozása:

részvevők száma:	2,3,...,n személyes játékok (néha a véletlent is személynek veszik)
véges játékok:	olyan stratégiai játékok, amelyben minden állásban véges sok szabályos lépés közül lehet választani, s véges sok lépés után véget ér
zérusösszegű:	ha nyeremények + veszteségek = 0 (beszélhetünk nem zérusösszegű stratégiai játékokról is)
véletlen szerepe:	1. sztochasztikus (pl. bridge) 2. determinisztikus (pl. sakk)
teljes információjú:	tudom, hogy a másik mit lépett. A játékosok a játékkal kapcsolatos összes információt ismerik, s felváltva lépnek.

Leírás: játékszabályok megadása
Milyen játékalások fordulhatnak elő, az egyes állásokban milyen szabályos lépések vannak, mik ezeknek az előfeltétele.
Célfeltétel: mikor kell befejezni, milyen állásban, s ekkor kit kell győztesnek kikiáltani.

A kétszemélyes játékot is le kell írni. Ehhez a következő leírást alkalmazzuk:

3.2. A játékok reprezentációja és a reprezentáció szemléltetése

H legyen a játék állásainak a halmaza, $\{A, B\}$ a két játékos.

$All = \{ (h, x) \mid h \in H, x \in \{A, B\} \}$ - ez az állapottér, ahol x azt jelzi, hogy ki következik

Kezdőállapot:

$k = (i, I)$, ahol $i \in H$ kezdőállás, $I \in \{A, B\}$ kezdő játékos

Végállapot:

$V = \{ (h, x) \mid h \in H \text{ végállások, } x \text{ nyertes v. vesztes} \}$ megállapodás kérdése, hogy x nyertes vagy vesztes

Lépés:

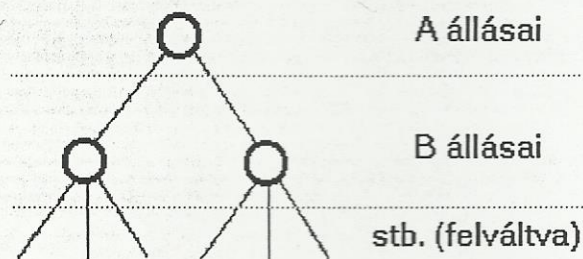
$l: H \rightarrow H$

$előfeltétel_1(h)$ az egyes lépésekhez előfeltételek is tartoznak

Operátorok:

$O = \{ o: (h, x) \rightarrow (h', x') \mid l: h \rightarrow h', \text{ előfeltétel}_1(h) \text{ teljesül, } h, h' \in H \text{ és } x' = x \text{ ellenfele} \}$

A játék állásait egy reprezentációs gráffal tudjuk szemléltetni. A reprezentációs gráf egy játékgráf:



Véges játék esetén véges a gráf is. Minden út benne véges.

Körök: a játékszabályok ezt általában nem engedik, vagy adnak rá valami korlátozást (a köröket fává egyenesítéssel is fel lehet oldani).

A start csúcsból egy levélbe vezető út: egy lehetséges játszma.

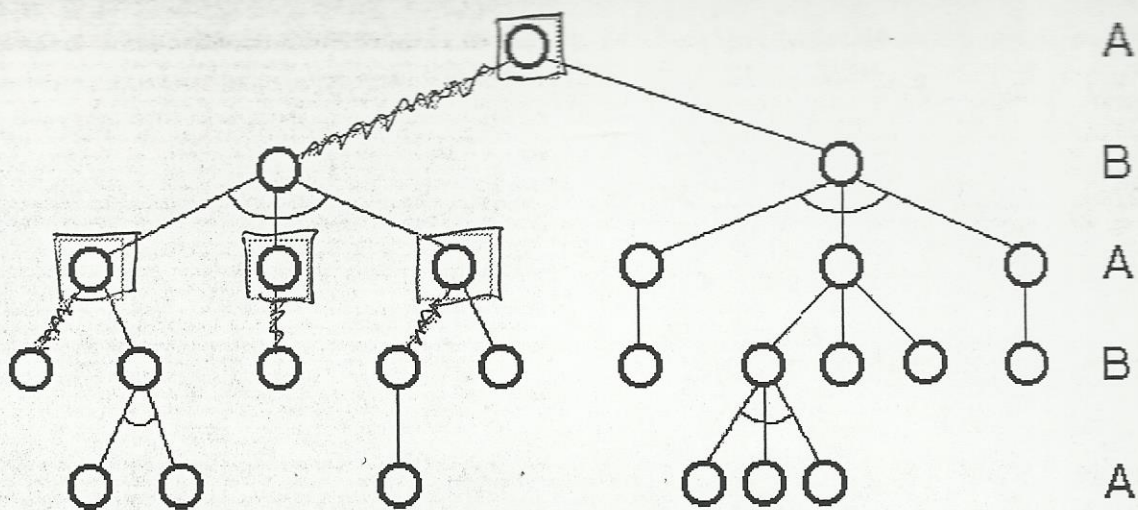
3.3. A stratégia

Egy játékos számára hogyan lehetne egy teret adni, ami befolyásolná a játék kimenetét? Stratégia. Ez mindig egy (1) játékoshoz tartozik. Minden, a játék során előforduló állapotban amikor ő következik a stratégia megmondja, hogy mit lépjen. A stratégia tehát egy *döntés*.

Jó a stratégia, ha minden állapotra van terv, *bármit* is lép az ellenfél.

Lehetséges hiperutak: a játékos különböző stratégiái. Ahány különböző hiperút, annyi különböző lehetséges stratégia a játékos számára.

Gyűjtsük össze a játék során előfordulható összes állapotot:



Tegyük fel, hogy például *A* szeretne nyerni. Ekkor a *start* állapotnak szerepelnie kell a stratégiában. Menjünk tovább a zölddel jelölt részen. *B* viszont (az ellenfél) bármit léphet, ezért az ÖSSZES olyan állapotnak is szerepelnie kell a stratégiában amelyet *B* léphet, hiszen az ellenfél minden válaszlépésére reagálni kell tudni!

Ahol *A* következik lépni: választunk a szabályos lépések közül. VAGY lépések vannak, lehet választani. *B* lépései ÉS élek. Ha *B* lép, akkor a stratégiába fel kell venni mindazon állapotokat, ahova *B* léphet.

! Át kell alakítani a játékfát az ADOTT játékos alapján ÉS-VAGY gráffá. Ebben kell hiperutakat keresni! Az adott játékosnál VAGY élek lesznek, az ellenfélnél pedig ÉS élek.

Hogyan választunk: úgy, hogy a játék kimenetele lehetőleg nyéréssel végződjön, ne veszítsünk.

Nyerő stratégia: a stratégiával játszva a másik játékos lépéseitől függetlenül garantáltan nyerünk! Ha a levelelemek mind nyerőállások, akkor a stratégia nyerő.

Feladat: a stratégiák közül válasszunk nyerő stratégiát.

3.4. Adott állásban a következő lépés kiválasztásának módszerei

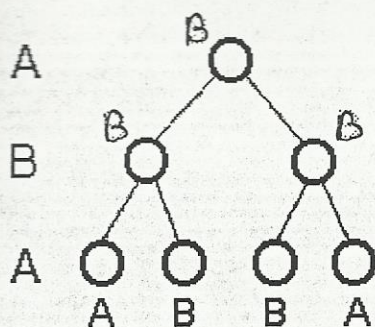
Minden kétszemélyes, teljes információjú játék esetén az egyik (és csakis az egyik) játékos számára garantáltan van nyerő stratégia. Ha van, akkor több is lehet.

Kérdés: melyik játékos számára lesz?

Az állítás csupán azt garantálja, hogy az egyiknek van nyerő stratégiája.

Bizonyítása konstruktív módon történik, s ehhez az egész játékfát elő kell állítani:

A leveleket megcímkezzük az alapján, hogy ott ki nyert. Ezután visszafelé haladunk (itt középső szint), s megnézzük, hogy ki lép (itt *B*). Mivel *B* tud úgy lépni innen, hogy ő nyerjen, ezért *B*-t írunk be (szürkével jelölve). Mint látható, ez egy *B* nyerő játék. A *start* csúcs címkéje határozza meg, hogy kinek van nyerő stratégiája. Ez megkonstruálja a nyerő játékost, s a



nyerő stratégiát is. Címkemódszer. A címke jelöli, hogy az adott állásból kinek van nyerő stratégiája.

Az előbbi címkemódszerrel akkor van gond, ha túl nagy a játékfa (nem tudjuk előállítani), s így explicit módon nem tudjuk meghatározni hogy ki nyer. Ekkor használjuk a következő módszerek egyikét:

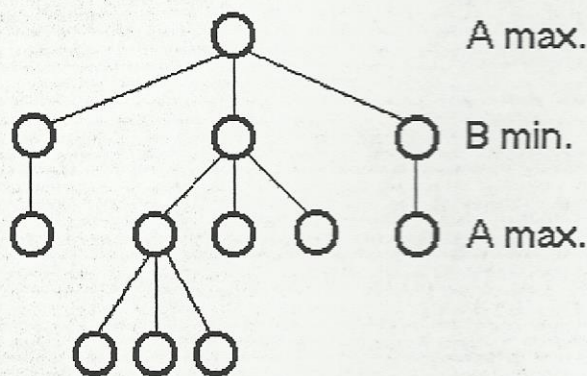
3.4.1. Mini-max módszer

Nem építjük fel az adott állásban a teljes játékfát (pl. nem tudjuk, mert olyan nagy lenne).

Amit tehetünk: néhány lépésre előre kombinálunk. Az adott állásból kiinduló játékfanak csak egy részét állítjuk elő. A kialakuló állások (levélelemek) nem végállások, de mégis valahogy minősíteni kellene őket, hogy tudjunk választani.

Valamilyen heurisztikára lesz szükség, amely megmondja, hogy az adott játékos számára az adott állás mennyire jó, mennyire ígéretes. Minél jobb az állás, annál nagyobb értéket rendelünk hozzá. Döntetlen: 0 körüli érték.

Ha az ellenfél számára jobb: negatív érték.



Az azonos szinten lévő levélelemeket kiértékeljük (heurisztika). Az ősöknél ezt vesszük figyelembe, ill. azt, hogy ki következik lépni.

Ha *A* következik: a legnagyobb értékű gyermeket fogjuk választani (nekünk az a legjobb)

Ha *B* következik: a legkisebb értékűt választjuk (ez *B*-nek a legjobb, ezért úgy számítunk, hogy ő azt fogja lépni, ami neki a legjobb)

Ez a módszer az alapja minden kétszemélyes játékkal kapcsolatos tanácsadásnak!

3.4.2. Nega-max módszer

Egy állás kiértékelőfüggvénye az egyik játékos szempontjából értékeli ki az állásokat. Amennyire jó nekünk egy állás, annyira rossz az ellenfélnek (és fordítva).

B számára egy állás heurisztikája pontosan az ellentetje az A heurisztikájának.

$$-h_A(n) = h_B(n)$$

Nem kell szintről-szintre megvizsgálni, hogy ki következik! Levélszinten az ellenfél szerinti kiértékelőfüggvényeket adjuk meg. Ez a játékos pontosan a szülő szint ellenfele. A szülő szinten a lenti értékek az ellentettjére változnak, s ezek közül a maximumot vesszük.

A módszer előnye: nem kell egyik szinten minimumot, másikon maximumot venni. Eredménye amúgy azonos az előző módszerével. Mindig a maximumot kell venni.

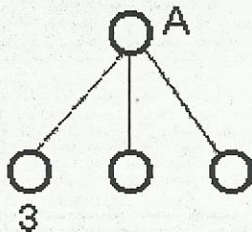
3.4.3. Alfa-béta vágás

Generálás közben fog kiderülni, hogy mekkora részlet kell.

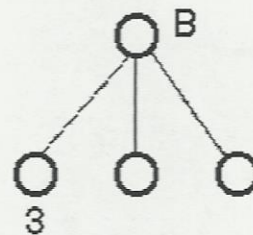
Amint van a szülőnek gyermeke, a szülő pontos értékének alsó vagy felső becslését meg tudjuk adni.

Max. szülő alsó becslését tudjuk megadni a végleges értéknek

Min. szülő felső becslését tudjuk megadni a végleges értéknek



a csúcs értéke legalább 3 lesz

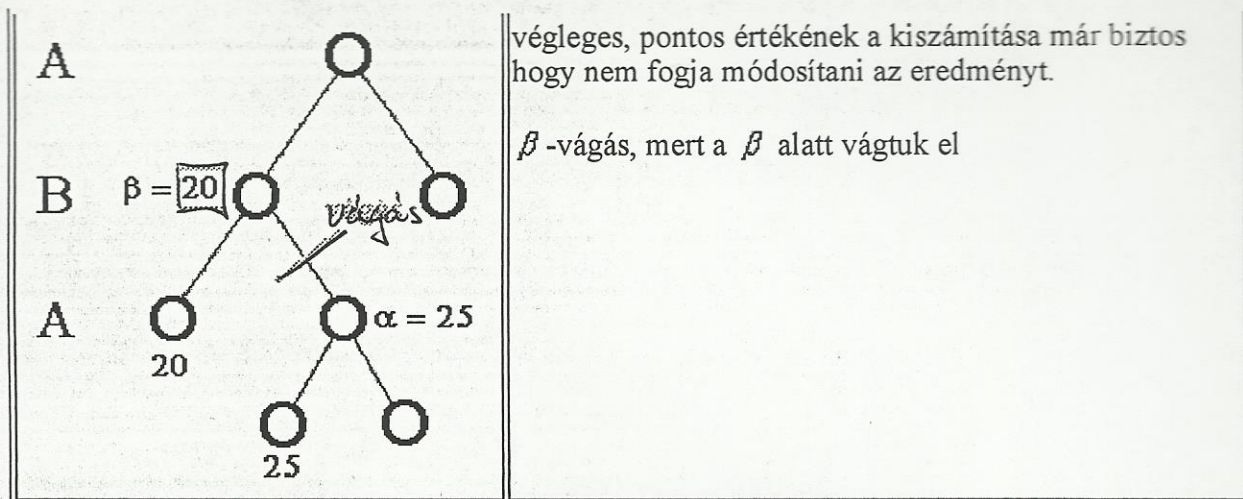


a csúcs értéke legfeljebb 3 lesz

Lehet, hogy még nem állítottuk elő az összes gyermeket, de már tudunk valamit mondani a szülőről.

er zöld színű akar lenni!

<p>A $\alpha = 15$</p> <p>B 15</p> <p>A 10</p>	<p>A zölddel jelölt résznél vágunk, mivel azt a részt már nem kell előállítani, hiszen már biztos, hogy nem fog "beeszołni" a felette lévő részbe.</p> <p><input type="checkbox"/>-vágás, mert az <input type="checkbox"/> alatt vágtuk el</p>
<p><i>a másik oldalon</i></p>	<p>A zölddel jelölt résznél vágunk, mivel az az alatti rész</p>



Ez a módszer is ugyanazt a javaslatot eredményezi, mint a mini-max módszer.
Előnye: csökken a játékfa mérete, mert bizonyos részeket nem kell előállítani.

$\alpha \geq \beta$ - ha ez teljesül, akkor lehet vágni



[Vissza a lap tetejére](#)